

### 高精度,高带宽,带参考电压输出可编程线性霍尔传感器

### 1. 产品特性

- 零点VQ不随电源电压变化
- 带参考电压输出(典型值 2.5V)
- 可编程高速线性霍尔传感器芯片
  - 静态输出电压可调
  - 参考电压可调
  - 灵敏度可调(1.0—18mV/Gs)
  - 灵敏度温度系数可调
- 响应时间低至 1.8μS
- 带宽最高240kHz
- 低噪声
- 工作电压范围 4.5-5.5V
- 工作温度范围 -40—125 ℃
- 电源欠压保护,输出短路保护
- 绿色 SIP4 封装

### 2. 典型应用

- 直流无刷电机电流检测
- 过电流检测
- AC/DC 变换器
- 位置检测
- 光伏电流传感器

### 3. 产品描述

3100 是一颗可编程线性霍尔传感器芯片,内部集成了磁场感应单元,三级可变增益低噪声放大器,输出级和温度检测,零点补偿, 灵敏度补偿和 EEPROM 控制模块。它感应垂直于芯片表面的磁场,并按一定比例(灵敏度)转化为电压输出,适合于电流检测应用。

3100 的静态输出电压(无磁场)默认为电源电压的一半,根据应用需求,可以通过电源和输出脚对静态电压进行在线编程。3100 的灵敏度范围可从 1-18mV/Gs 范围内编程以适应检测不同量程的电流。

3100 内部集成了温度传感器模块,用户通过改变温度 系数来补偿灵敏度随温度的变化,配合磁环的温度系数, 提高传感器精度。

芯片的典型工作电压为 5.0V,极限耐压可达 15V,工作温度范围支持-40-125°C,以满足恶劣的应用环境需求。

3100 提供 SIP-4 封装,亚光镀锡,采用无卤绿料,满足环保要求



图1. TO94封装示意图



# 目录

| 1. 产品特性 1 | 9. 工作参数6                     |
|-----------|------------------------------|
| 2. 典型应用1  | 10. 功能框图8                    |
| 3. 产品描述 1 | 11. 功能描述8                    |
| 4. 引脚定义   | 12. 典型应用10                   |
| 5. 订购信息   | 13. 传输函数11                   |
| 6. 极限参数5  | <i>14. 封装信息"</i> TO94(VB)"12 |
| 7. 静电保护 5 | 15. 历史版本13                   |
| 0 ##### E |                              |



# 4. 引脚定义

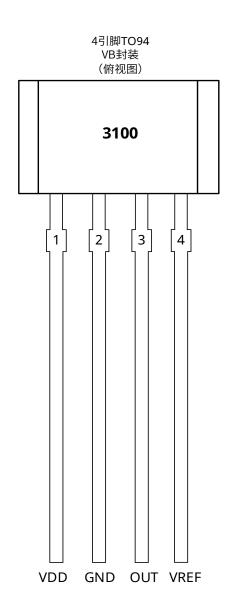


图 2. TO94 封装俯视图(右)

| <b>⇔</b> |   | TO94           |
|----------|---|----------------|
| 名称 描述    |   | 描述             |
| VDD      | 1 | 4.5V~5.5V 电源供电 |
| GND      | 2 | 地              |
| OUT      | 3 | 输出端            |
| VREF     | 4 | 典型值 2.5V       |



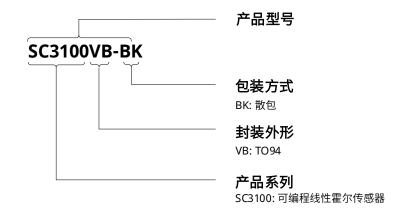
## 5. 订购信息

| 产品名称                       | 灵敏度(mV/Gs) | 工作温度(°C) | 封装形式 | 包装形式 | 数量      |
|----------------------------|------------|----------|------|------|---------|
| SC3100VB-BK <sup>(1)</sup> | 1.5~15     | -40-125  | TO94 | 散包   | 500 颗/袋 |

备注:

(1) BK: Bulk, 散装

### 订购信息格式说明





## 6. 极限参数

| 符号                       | 参数          | 备注          | 最小值 | 最大值  | 单位    |
|--------------------------|-------------|-------------|-----|------|-------|
| $V_{DD}$                 | 正向电源电压      | < 1 hours   | 0   | 15   | ٧     |
| $V_{RCC}$                | 反向电源电压      | < 1 hours   | 0   | -0.5 | V     |
| V <sub>OUT</sub>         | 正向输出电压      | < 1 hours   | 0   | 15   | V     |
| $V_{ROUT}$               | 反向输出电压      |             | 0   | -0.5 | ٧     |
| I <sub>OUT(source)</sub> | 输出源电流       | VOUT to GND | 0   | 2.8  | mA    |
| $I_{\text{OUT(sink)}}$   | 输出灌电流       | VDD to VOUT | 0   | 8.8  | mA    |
| I <sub>OUT(source)</sub> | VREF 脚电流源   | VOUT to GND | 0   | 0.5  | mA    |
| $I_{OUT(sink)}$          | VREF 脚电流沉   | VDD to VOUT | 0   | 0.5  | mA    |
|                          | EEPROM 擦写次数 |             | -   | 100  | cycle |
| T <sub>A</sub>           | 工作温度范围      |             | -40 | 125  | °C    |
| T <sub>STG</sub>         | 储存温度范围      |             | -55 | 160  | °C    |

#### 备注:

以上列出的应力可能会对器件造成永久性的损害,长时间暴露在绝对最大额定值条件下可能会影响器件的可靠性。

## 7. 静电保护

| 符号        | 参数   | 最小值  | 最大值  | 单位 |
|-----------|--|------|------|----|
| W         | 人体失效模型,参考 ANSI/ESDA/JEDEC JS-001 标准(HBM) <sup>(1)</sup>  | -3   | +3   | KV |
| $V_{ESD}$ | 充放电失效模型,参考 ANSI/ESDA/JEDEC JS-002 标准(CDM) <sup>(2)</sup> | -750 | +750 | ٧  |

#### 备注:

(1) JEDEC 文件 JEP155 指出,4000V HBM 允许使用标准 ESD 控制过程进行安全制造。

(2)JEDEC 文件JEP157 指出,750V CDM 允许使用标准 ESD 控制过程进行安全制造。

## 8. 热特性

| 符号             | 参数          | 测试条件   | 值 <sup>(1)</sup> | 单位   |
|----------------|-------------|--|------------------|------|
| $R_{	heta JA}$ | TO94 封装形式热阻 | 单层 PCB,JEDEC 2s2p 和 1s0p 分别在 JESD 51-7 和 JESD 51-3 中定义 | 177              | °C/W |

#### 备注:

(1)最大工作电压必须满足功耗和结温的要求,参照热特性



## 9. 工作参数

(工作电压 5V, 环境温度 25°C ,CBY=0.1Uf,另有说明除外)

| 符号                      | 参数                | 测试条件  | 最小值  | 典型值  | 最大值  | 单位    |
|-------------------------|-------------------|---|------|------|------|-------|
| 电源端参数                   |                   |   |      |      |      |       |
| $V_{DD}$                | 电源电压              |   | 4.5  | 5    | 5.5  | V     |
| $I_{DD}$                | 电源电流              |   | -    | 14   | 17   | mA    |
| t <sub>PO</sub>         | 上电时间              | C <sub>BYPASS</sub> =Open, C <sub>L</sub> =1nF, Sens= 2mV/G, B=400G | -    | 80   | -    | μs    |
| $V_{\text{UVLOH}}$      | 6 C (D 1) + C     | V <sub>DD</sub> rising  | -    | 3.8  | -    | V     |
| V <sub>UVLOL</sub>      | 一 欠压保护电压<br>      | V <sub>DD</sub> falling   | -    | 3.2  | -    | V     |
| $V_{PORH}$              |                   | V <sub>DD</sub> rising  | -    | 2.5  | -    | V     |
| $V_{PORL}$              | 一 上电复位电压<br>      | V <sub>DD</sub> falling   | -    | 2.2  | -    | V     |
| Vz                      | 齐纳二极管击穿电压         | I <sub>DD</sub> = 30mA  | 12   | -    | -    | V     |
| $BW_i$                  | 带宽                | signal -3dB C <sub>L</sub> =1nF                                     | -    | 240  | -    | kHz   |
| f <sub>C</sub>          | 斩波频率              |   | -    | 1000 | -    | kHz   |
| <b>渝出端和参考</b> 端         | 参数                |   | 1    | ı    | I.   | l.    |
| t <sub>RESPONSE</sub>   | 响应时间              | B <sub>step</sub> =400G, Sens=2mV/G                                 | -    | 1.8  | -    | μs    |
|                         | -0.4              |   | -    | 30   | -    | mVp-p |
| $V_N$                   | 噪声 Ser            | Sens=2mV/G, B <sub>W</sub> f=B <sub>Wi</sub>                        | -    | 1    | -    | mVRMS |
| V <sub>SAT(H)</sub>     | 44.1.15.5.1.      | R <sub>L(DOWN)</sub> =5K to GND                                     | 4.6  | -    | -    | V     |
| $V_{SAT(L)}$            | → 输出饱和电压<br>      | R <sub>L(UP)</sub> =50K to VDD                                      | -    | -    | 0.4  | V     |
| R <sub>L(UP)</sub>      | 输出负载电阻            | V <sub>OUT</sub> to V <sub>DD</sub>                                 | 50   | -    | -    | kΩ    |
| R <sub>L(DOWN)</sub>    | 输出负载电阻            | V <sub>OUT</sub> to GND   | 5    |      |      |       |
| $C_L$                   | 输出负载电容            | V <sub>OUT</sub> to GND   | -    | 1    | 10   | nF    |
| $R_{ref}$               | 参考端输出阻抗           |   | -    | 150  | 270  | Ω     |
| R <sub>REF(UP)</sub>    |                   | VREF to V <sub>DD</sub>   | 20   | -    | -    | kΩ    |
| R <sub>REF(DOWN)</sub>  | → 参考端负载电阻<br>     | VREF to GND   | 20   | -    | -    | kΩ    |
| $C_REF$                 | 参考端负载电容           |   | -    | 100  | 470  | nF    |
| 静态输出电压 V                | /OUT(Q)和参考输出电压 VR | EF  | 1    | ı    | I.   | l.    |
| $V_{OUT(Q)init}$        | 出厂静态输出电压          |   | 2.4  | 2.5  | 2.6  | V     |
| $V_{\text{OUT(Q)PR}}$   | 静态输出电压编程范围        |   | 2.3  | -    | 2.7  | V     |
| QVO                     | 静态输出电压编程位数        |   | -    | 8    | -    | bit   |
| Step <sub>VOUT(Q)</sub> | 编程最小步进            |   | 0.8  | 1.6  | 2.4  | mV    |
| $V_{REF(Q)init}$        | 出厂参考端输出电压         |   | 2.45 | -    | 2.55 | ٧     |
| V <sub>REF(Q)PR</sub>   | 参考输出电压编程范围        |   | 2.35 | -    | 2.65 | V     |
| VREF                    | 参考编程位数            |   | -    | 9    | -    | bit   |
| Step <sub>VREF</sub>    | →<br>参考编程最小步进     |   | 0.3  | 0.6  | 0.9  | mV    |



# 工作参数(续)

| 符号                           | 参数         | 测试条件                        | 最小值      | 典型值  | 最大值  | 单位    |
|------------------------------|------------|-----------------------------|----------|------|------|-------|
| 灵敏度 (SENS)                   |            |                             | •        |      |      |       |
|                              |            | SENS_COARSE=00              | -        | 1.5  | -    | mV/Gs |
| CENC                         |            | SENS_COARSE=01              | -        | 3.2  | -    | mV/Gs |
| $SENS_{INIT}$                | 出厂默认灵敏度    | SENS_COARSE=10              | -        | 6.8  | -    | mV/Gs |
|                              |            | SENS_COARSE=11              | -        | 14.1 | -    | mV/Gs |
|                              |            | SENS_COARSE=00              | 1.0      | -    | 2.0  | mV/Gs |
| CENIC                        | 灵敏度编程范围    | SENS_COARSE=01              | 2.0      | -    | 4.0  | mV/Gs |
| $SENS_{PR}$                  | · 灭        | SENS_COARSE=10              | 4.0      | -    | 8.5  | mV/Gs |
|                              |            | SENS_COARSE=11              | 8.5      | -    | 18.0 | mV/Gs |
| SENS_COARSE                  | 粗调位数       |                             | -        | 2    | -    | bit   |
| SENS_ <sub>FINE</sub>        | 细调位数       |                             | -        | 10   | -    | bit   |
| 灵敏度温漂                        |            |                             | <u>.</u> |      |      |       |
| ACENIC                       | 目协会沿海      | T <sub>A</sub> =25 ~ 125 °C | -2.5     | -    | 2.5  | %     |
| $\Delta SENS_{TC}$           | 灵敏度温漂      | T <sub>A</sub> =-40 ~ 25 °C | -2.5     | -    | 2.5  | %     |
| 静态电压温漂和氡                     | ·<br> <br> |                             |          |      |      |       |
|                              |            | T <sub>A</sub> =25 ~125 °C  | -25      | -    | 25   | mV    |
| $\Delta V_{\text{OUT(Q)TC}}$ | 静态输出电压温漂   | T <sub>A</sub> =-40 ~ 25 °C | -25      | -    | 25   | mV    |
| A) /                         | 参考端温漂      | T <sub>A</sub> =25 ~ 125 °C | -25      | -    | 25   | mV    |
| $\Delta V_{REFTC}$           |            | T <sub>A</sub> =-40 ~ 25 °C | -25      | -    | 25   | mV    |
| 锁存位编程                        |            |                             |          |      |      |       |
| EELOCK                       | EEPROM 锁存位 |                             | -        | 1    | -    | bit   |
| 其他参数                         |            |                             | •        | •    |      |       |
| LIN <sub>ERR</sub>           | 线性度        |                             | -1       | ±0.2 | 1    | %     |
| $SYM_{ERR}$                  | 对称度        |                             | -1       | ±0.2 | 1    | %     |
| $\Delta SENS_{PKG}$          | 封装对灵敏度的影响  | AFTER TEMPERATURE CYCLING   | -1.5     | 0    | 1.5  | %     |



### 10. 功能框图

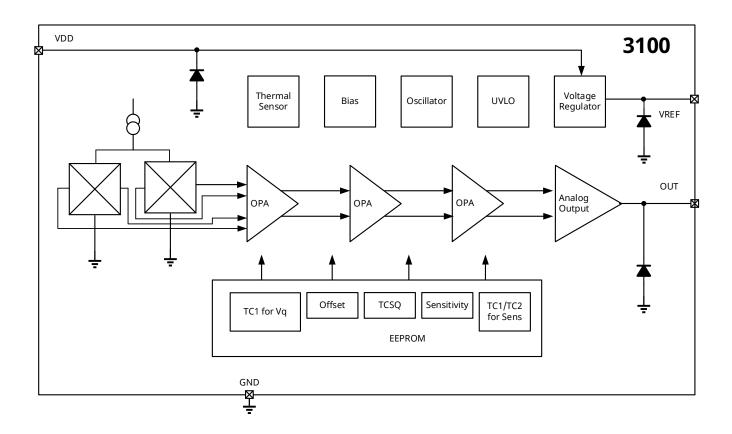


图 3. 功能框图概览

## 11. 功能描述

**静态输出电压(V<sub>OUT(Q)</sub>)**: "静态输出电压"指无磁场时芯片的输出电压。在无磁场时 3100 的输出电压理论上等于 2.5V,但由于芯片内部电路的失调电压,灵敏度,封装应力和其他因素的影响,静态输出电压与理论值有一定的偏差。在出厂时,通过编程可以使静态输出电压修调到理论值 ±5mV。静态输出电压有一定的温度系数,随着温度的变化,静态输出电压也会随着变化(灵敏度越高越明显),3100 内置温度传感器,可以对静态输出电压的温度系数进行修调。

参考电压(VREF):参考电压由电路内部稳压模块产生,其与电源电压无关,芯片出厂时 VREF 被修调为 2.5V。根据客户的需求,芯片可以通过编程器修改此参考电压。

#### 灵敏度(S)

$$Sens = [VOUT(B1) - VOUT(B2)]/(B1 - B2)$$

当垂直于芯片丝印侧的 S 极磁场接近时,输出电压成比例增加,直到达到电源电压;相反,当垂直于芯片丝印侧的 N 极磁场接近时,输出电压成比例降低,直到达到地电平。灵敏度定义为输出电压变化和磁场变化的具体数值,一般以 mV/Gs 或 mV/mT 为单位。

芯片的灵敏度大小是可以根据实际需要进行在线编程的,编程的范围为 1.0-18 mV/Gs。通过编程,还可以对芯片的灵敏度温漂系数进行编程,以补偿芯片自身和不同的磁铁或磁环的温度系数。



### 上电时间 (t₂o)

上电时间定义为:在一定的磁场下,输入电源电压达到最低工作电压值(4.5V)与芯片输出电压达到目标值的 90%之间的时间。

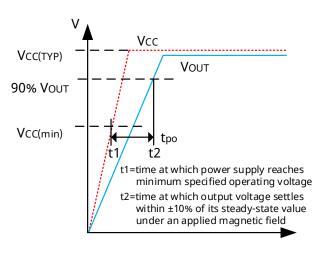


图 4. 上电时间定义

### 响应时间 (tresponse)

磁场达到目标值的 80%与芯片输出达到目标电压值的 80%之间的时间。响应时间与芯片的灵敏度(被测电流)大小和输出负载电容有关系。

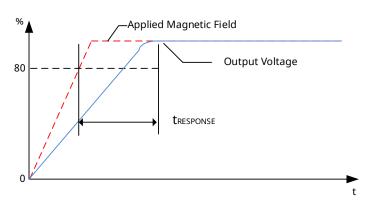


图 5. 响应时间



# 12. 典型应用

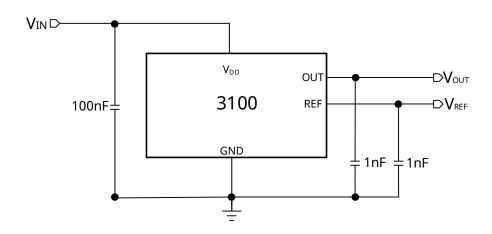


图 6. 典型应用线路图



# 13. 传输函数

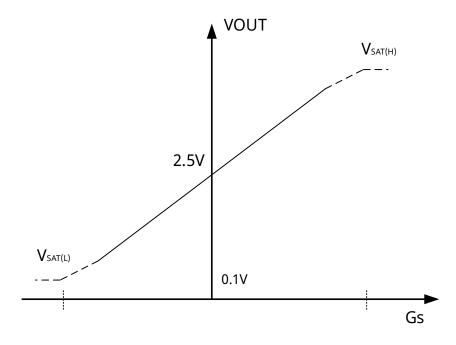


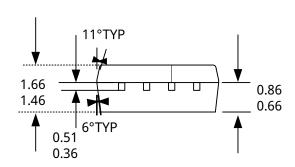
图 7. 传输函数

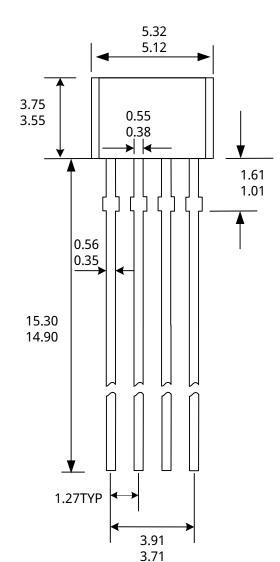


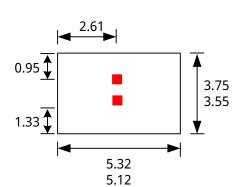
# 14. 封装信息"TO94(VB)"

4-脚 VB-P 封装

单位:mm







注:

1.供应商可选的实际本体和管脚形状尺寸位于图示范围内。

2.高度不包括模具浇口溢料。

如果未指定公差,则尺寸为公称尺寸。

3.红色部件为霍尔板



# 15. 历史版本

| 版本       | 日期         | 描述      |
|----------|------------|---------|
| Rev.E0.1 | 2019-08-06 | 初始版本规格书 |
| Rev.A1.0 | 2020-11-19 | 统一格式发布  |
| Rev.A1.1 | 2022-03-16 | 修改封装尺寸  |
| Rev.A1.2 | 2025-06-16 | 修改文件格式  |